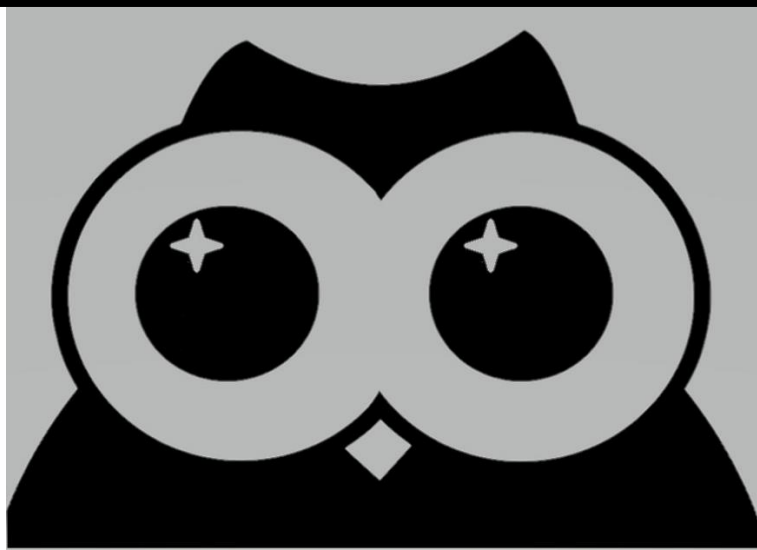


2025

# Manuel utilisateur Astrowl Box



Les informations contenues dans ce document sont la propriété d'Astrowl Box. Les informations contenues dans ce document sont susceptibles d'être modifiées sans préavis. Veuillez visiter notre site Web officiel : <https://www.astrowlbox.com> pour la dernière version du programme

ROCHE, Arnaud

Rev 1.70

20/10/2025

## SOMMAIRE

<b>1</b>	<b>Introduction.....</b>	<b>2</b>
<b>2</b>	<b>Description du boîtier Astrowl.....</b>	<b>2</b>
<b>3</b>	<b>Installation du boîtier sur votre telescope.....</b>	<b>3</b>
<b>4</b>	<b>Démarrer le boîtier Astrowl.....</b>	<b>4</b>
<b>5</b>	<b>Se connecter au boîtier Astrowl.....</b>	<b>5</b>
<b>6</b>	<b>Afficher l'interface utilisateur Astrowl.....</b>	<b>5</b>
<b>7</b>	<b>Interface de contrôle du boîtier Astrowl.....</b>	<b>5</b>
7.1	Ecran de <i>Live View</i> .....	6
7.2	Ecran de Stack View.....	10
7.3	Ecran Timelapse.....	12
7.4	Ecran Download Snapshot.....	14
7.5	Ecran Watch Live.....	14
<b>8</b>	<b>Informations affichées sur l'écran de l'Astrowl Box.....</b>	<b>15</b>
<b>9</b>	<b>Calibrage et Activation de l'autoguidage ST4.....</b>	<b>15</b>
<b>10</b>	<b>Mise à jour du logiciel Astrowl.....</b>	<b>16</b>
<b>11</b>	<b>Eteindre la box.....</b>	<b>17</b>
<b>12</b>	<b>Etapas typiques d'une session d'observation avec l'Astrowl Box.....</b>	<b>17</b>

## 1 Introduction

Le boîtier Astrowl est un système « tout en un » ultra portable s'appuyant sur un capteur sensible (selon la version du boîtier V1 et V1.1: Sony IMX462, V2 : Sony IMX477, V3 : Sony IMX283, V4 : Sony IMX585) qui vous permettra de visualiser des objets du ciel nocturne et de capter des détails inaccessibles à l'œil nu, parce que trop peu lumineux ou noyés dans la turbulence.

Il vous sera donc possible avec le boîtier Astrowl, même dans une zone urbaine fortement polluée par la lumière, de visualiser les détails des nébuleuses, des galaxies, des amas d'étoiles, d'accéder à des couleurs autrement inaccessibles. Les planètes, la lune révèlent également des détails difficilement perceptibles avec la turbulence. Les satellites de certaines planètes deviennent visibles alors qu'ils sont quasi impossibles à voir, même avec un télescope de grand diamètre.

Astrowl a été pensé pour vous mettre à disposition les principales fonctionnalités de l'astronomie numérique dans un boîtier ultra portable. Pas besoin de caméra, d'ordinateur, de câbles, ..., tout cela est déjà intégré dans le boîtier.

Le boîtier est équipé d'une caméra réputée pour sa forte sensibilité sur un large spectre de la lumière (au-delà même de la vision humaine) et particulièrement bien adapté à une utilisation en astronomie. L'arrière du boîtier présente un écran tactile de 4'', offrant un bon compromis entre taille réduite et bonne visibilité des images.

Enfin l'intérieur du boîtier intègre un mini-ordinateur : le Raspberry Pi (V4 ou V5 pour la dernière version du boîtier Astrowl), particulièrement fiable et extrêmement répandu dans le monde, présent dans de nombreux produits et projets.

L'ensemble est piloté par un logiciel propriétaire intégrant les fonctionnalités essentielles en astronomie numérique, avec plusieurs paramètres à votre main si vous souhaitez personnaliser certains réglages. Ce logiciel est accessible depuis n'importe quel appareil (smartphone, tablette, ordinateur, ... sur IOS, Android, Windows, ...) équipé d'un navigateur web (Chrome, Edge, Firefox, Safari, ...).

Les réglages et paramétrages ont été limités et pensés pour être rapides et simples d'accès, afin de vous concentrer sur votre session d'observation et ne pas avoir à lire un mode d'emploi fastidieux et apprendre des fonctionnalités complexes, réservées aux astrophotographes experts.

Le boîtier met en œuvre des traitements complexes et en temps réel des images, mais vous n'aurez pas à vous préoccuper des détails de ces traitements. Certains sont activables à votre initiative, mais ils sont limités et vous apprendrez rapidement à comprendre leur impact sur la qualité de l'image, en fonction des objets observés.

## 2 Description du boîtier Astrowl

Le boîtier Astrowl est équipé :

- Sur sa face arrière, d'un écran 4'' tactile, sur lequel sont affichées les images captées par la caméra (il est également possible d'afficher les images captées par la caméra sur l'interface utilisateur – Cf. fonctionnalités plus bas).
- Sur sa face avant, du capteur CMOS, ainsi que d'un adaptateur au format Canon EOS, sur lequel il est possible d'installer une bague Canon EOS > T2 (Cf. photo ci-dessous. A partir du format T2, vous pourrez installer la plupart des extensions et accessoires astronomiques (adaptateur coulant 31,75mm (1''25) ou 51mm (2''), filtre, projection pour oculaires, ...).



- Sur le côté du boîtier se trouve la prise d'alimentation au format USB-C. L'alimentation doit impérativement être du 5 Volts / 5A (ou 3A pour la V1 de la box), disponible via une simple connexion USB ou une batterie extérieure. Si votre alimentation n'est pas assez puissante, le boîtier sera instable et risque de redémarrer en cours de session, voire ne pas démarrer du tout.



- La petite ouverture carrée 'Lum' permet de régler la luminosité de l'écran. En insérant une petite tige (de préférence non métallique) et par appuis successifs, vous pourrez faire varier l'intensité de l'écran.
- Une prise RJ12 destinée à l'auto-guidage ST4 depuis la version V2 de l'Astrowl Box
- Et enfin, une prise réseau (RJ45) est également accessible sur le côté du boîtier. Cette prise n'a pour l'instant pas de fonction particulière.

### 3 Installation du boîtier sur votre télescope

Le boîtier s'installe dans le porte-oculaire de votre télescope ou lunette, comme un oculaire. Il vous faudra choisir le bon adaptateur en fonction de votre utilisation (adaptateur T2 > 31.75mm (1.25"), T2 > 50.80mm (2") ou autre). Si vous utilisez un renvoi coudé avec vos oculaires, insérez-le avant de mettre le boîtier Astrowl. Enlevez les éventuelles caches et protection à l'avant du boîtier pour

découvrir le capteur. Attention, le capteur n'est pas protégé, il est préférable d'éviter de le toucher. Si des poussières apparaissent lors de vos observations, utilisez une soufflette pour les enlever délicatement, mais ne frottez jamais directement le capteur.

Je vous conseille d'acheter un filtre IR Cut à visser à l'avant de la caméra, devant le capteur (sur la sortie 31.75mm ou 51mm). Ce filtre protégera le capteur et surtout il permettra des prises de vue avec des couleurs fidèles. Le capteur CMOS étant sensible dans les infrarouges, si vous faites des observations sans un tel filtre, la balance de couleurs sera difficile à obtenir. Toutefois, sur certains objets comme les nébuleuses, il peut être intéressant de faire des prises de vue sans le filtre IR Cut.



## 4 Démarrer le boîtier Astrowl

Branchez le boîtier sur une alimentation 5 Volts / 5A au format USB-C. Une fois alimenté le boîtier va démarrer de lui-même et afficher après environ 1 minute le logo Astrowl.



Enfin le logo Astrowl va disparaître et l'image captée par la caméra s'affichera sur toute la surface de l'écran avec un réglage prédéfini (par défaut le mode *Starfield*). La caméra n'est pas équipée de lentille, vous ne pourrez pas faire la mise au point. C'est votre instrument astronomique (télescope ou lunette) qui va servir d'objectif et qui permettra de focaliser l'image.

Si votre alimentation est fixe par rapport au déplacement de votre monture, assurez-vous que le câble d'alimentation du boîtier soit suffisamment long. Sinon vous risquez de tendre le câble lors d'un déplacement de la monture et d'arracher le boîtier Astrowl de son support.

## 5 Se connecter au boîtier Astrowl

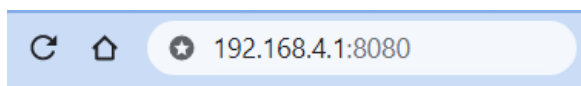
Pour se connecter au boîtier, il faut rechercher dans la liste des points d'accès wifi (depuis votre smartphone, tablette, ordinateur, ...) le réseau qui s'appelle *astrowlxx* (xx étant des chiffres). Sélectionnez ce point d'accès afin de vous y connecter. Le mot de passe est le même que le nom du réseau, donc *astrowlxx*.

Votre smartphone (ou autres) peut éventuellement afficher un message vous indiquant que ce point d'accès n'a pas de connexion à Internet et vous propose d'annuler la connexion ou de la confirmer. Il faut confirmer la connexion et si possible valider ce choix pour les futures utilisations.

## 6 Afficher l'interface utilisateur Astrowl

Une fois connecté au boîtier (Cf. étape précédente), vous devez ouvrir un navigateur (Chrome, Edge ou autre) depuis l'appareil que vous avez connecté au boîtier Astrowl.

Depuis la barre de navigation, dans la zone URL, vous devez saisir le texte suivant :



Enregistrez le dans vos favoris, ça vous évitera d'avoir à le retaper à chaque fois. Si la connexion wifi a été correctement réalisée et si le boîtier Astrowl fonctionne bien, le navigateur affichera la page suivante.

Il s'agit de la page de paramétrage du *Live View*.



## 7 Interface de contrôle du boîtier Astrowl


L'interface va vous permettre de contrôler le boîtier : régler les paramètres de prise de vue (exposition et gain), basculer de la visualisation *Live* à la visualisation *Stack* ou *Timelapse*, choisir entre plusieurs modes pré-paramétrés (*Star Field*, *Nebulae*, *Galaxy*, ...) ou ajuster vous-même les paramètres en fonction de la cible observée, sauvegarder une image, accéder à la liste des images sauvegardées et les télécharger.

L'interface est très simple et est composée de seulement 6 écrans :

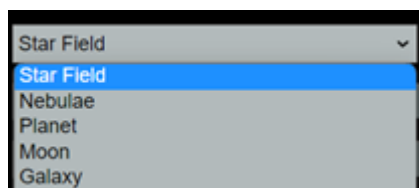
- Ecran de **visualisation Live**
- Ecran de **visualisation Stack**
- Ecran de **visualisation Timelapse**
- Ecran des **images réalisées (Download Snapshot)**
- Ecran d'affichage de l'image capturée par la caméra (**Watch Live**)
- Ecran de **mise à jour du logiciel Astrowl**

## 7.1 Ecran de Live View

L'écran de *Live View* s'affiche à votre première connexion au boîtier. Le *Live View* est le mode de visualisation en continu des images capturées par le capteur (un peu comme une vidéo en live). Cet écran permet de modifier les paramètres de la caméra.

Le bouton  en haute à droite de la version du logiciel vous permet d'arrêter la box. Vous pouvez arrêter la box, simplement en la débranchant.

Dans le cadre du haut *Camera Settings*, figure la liste déroulante **Select Mode**. Par défaut c'est le mode **Star Field** qui est sélectionné. En cliquant sur cette liste vous faites apparaître les différents modes disponibles : **Star Field** (pour les champs d'étoiles), **Nebulae**, **Planet**, **Moon**, **Galaxy**. En fonction de la cible à visualiser, choisissez le mode le plus adapté et cliquez sur le bouton **Update Settings**.



En fonction du télescope que vous utilisez, il est possible que ces modes soient plus ou moins bien adaptés. Par exemple si vous utilisez un télescope avec un rapport Focal/Diamètre de 10 ou plus, le mode **Planet** sera probablement trop sombre. Il vous faudra ajuster manuellement les paramètres **Gain** et **Exposure**.



Les modes ne sont que des raccourcis pour ajuster rapidement les paramètres **Gain et Exposure**. Mais vous pouvez très bien décider de ne pas changer le mode et modifier vous-même manuellement ces paramètres.



Toute modification doit être validée en appuyant sur le bouton **Update Settings** pour être prise en compte par le boîtier Astrowl.

Il peut y avoir un délai de prise en compte des nouveaux paramètres en fonction de l'activité du boîtier qui peut être occupé à d'autres traitements.

Le paramètre **Gain** peut prendre une valeur de 0 à 100. Il permet de régler l'amplification du signal capté par la caméra. Plus il est élevé, plus le capteur amplifie les photons captés et donc est sensible. La contrepartie c'est que le bruit augmente également.

Le paramètre **Exposure** est exprimé en millisecondes (par exemple 1000 ms équivalent à 1 sec). L'appui sur les boutons (+) ou (–) permet d'augmenter ou de réduire la valeur par palier de 50 ms. Il est également possible de saisir une valeur personnalisée directement dans le champ texte. Ce paramètre définit le temps d'exposition par prise de vue. Plus le temps est élevé, plus il y aura de photons accumulés par prise de vue et donc plus de détails de faibles luminosités. La contrepartie, c'est que le fond du ciel devient également plus lumineux et bruité.

Le paramètre **Saturation** comme son nom l'indique permet d'ajuster la saturation des couleurs et pousser la coloration des cibles visualisées (par exemple faire ressortir la célèbre tache rouge de Jupiter, accentuer la coloration des nébuleuses, ...). Ce paramètre est à utiliser avec modération, car il peut rapidement dénaturer les couleurs des objets visualisés.

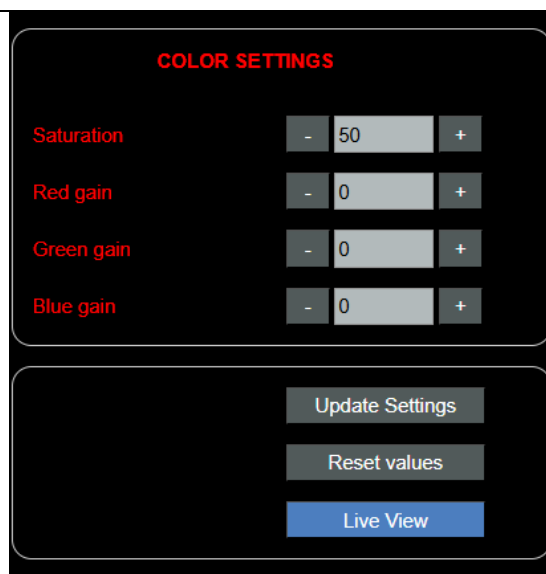
De plus, en cliquant sur **Saturation**, vous accéderez à l'écran **Color Settings**, vous permettant de modifier des paramètres supplémentaires.



### Ecran Color Settings

Depuis cet écran, vous pourrez modifier la **Saturation**, mais également :

- les paramètres **Red gain**, **Green gain** et **Blue gain** permettent d'accentuer le poids des couleurs. Quand ces trois paramètres sont à zéro, l'équilibrage des couleurs est automatiquement calculé par le logiciel interne.

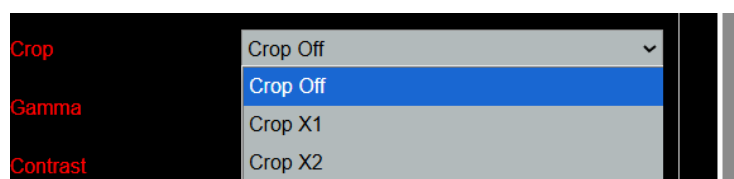


Le bouton **Update Settings** doit être pressé systématiquement pour prendre en compte les modifications des paramètres saisis au-dessus.

Le bouton **Reset values** réinitialise les paramètres aux valeurs par défaut et réactive l'ajustement automatique des couleurs. Vous devez valider en cliquant sur le bouton **Update Settings**.

Enfin le bouton **Live View** permet de retourner à l'écran de paramétrage du *Live View*.

Le paramètre **Crop** (disponible sur certaines box) réduit la portion du capteur qui est utilisé par la box. Le résultat sur l'écran de la box ressemble à un zoom, mais l'utilité de ce mode va au-delà. Il est très utile pour les cibles faiblement étendue comme les planètes, amas globulaires, nébuleuses peu étendues, ... Ce mode accélère fortement le temps de traitement, améliore l'efficacité de l'algorithme de sélection de frames et la vitesse d'empilement de frames (indispensable en empilement planétaire). Vous pouvez choisir entre plusieurs niveaux de Crop : **Crop Off**, **Crop X1**, **Crop X2**.



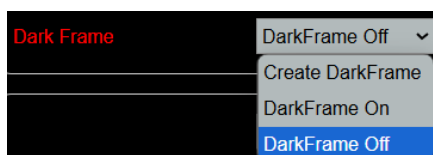
Le paramètre **Gamma** permet d'accentuer la luminosité de façon sélective en améliorant la visibilité des objets du ciel sans augmenter la luminosité générale de l'image, comme le fond du ciel.

Le paramètre **Contrast** permet comme son l'indique d'accentuer le contraste de l'image.

Le paramètre **Urban Filter** propose 4 niveaux d'intensité : *None*, *Low*, *Medium*, *High*. Il permet de réduire la pollution lumineuse, très présente en milieu urbain, en obscurcissant le ciel et en accentuant les détails faiblement lumineux. Il est surtout utile pour les objets du ciel profond. Plus la valeur du paramètre est élevée et plus le ciel sera obscurci et les détails accentués. Une intensité

à *Low* permet déjà avoir un impact significatif. Dans certaines situations si vous poussez l'intensité du filtre trop haut, le filtre peut fortement dénaturé les couleurs de l'image. Il faut donc l'ajuster par étape pour obtenir le meilleur résultat. Ce filtre peut également servir sous un ciel sombre pour réduire toute lumière diffuse, comme la lune.

Tous les capteurs ont des pixels défectueux qui génèrent des points parasites sur l'image. Le **Dark Frame** permet de créer une image contenant ces pixels défectueux qui seront ensuite soustraits de l'image finale. Le menu **Dark Frame** contient trois options : **Create DarkFrame Off**, **DarkFrame On**, **DarkFrame Off**.



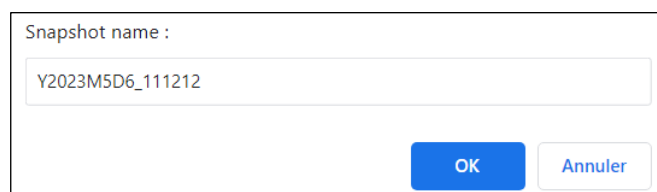
- **Create DarkFrame** : Permet de créer l'image qui contiendra les pixels défectueux. Avant de lancer cette option, vous devez positionner un cache devant le capteur et créer une obscurité totale. Une fois le processus terminé, vous trouverez dans le répertoire des images un fichier nommé **darkframe.raw**. C'est ce fichier qui contient les pixels défectueux détectés. Il peut être supprimé ou recréer à volonté.
- **DarkFrame On** : permet d'activer la suppression des pixels défectueux en utilisant le fichier **darkframe.raw**. Cette activation s'active à la fois sur l'image du mode *Live* et du mode *Stack*.
- **DarkFrame Off** : permet de désactiver l'utilisation du **darkframe.raw**.

Le bouton **Update Settings** doit être pressé systématiquement pour prendre en compte les modifications des paramètres saisis au-dessus (*Mode*, *Gain*, *Exposure*).

Le bouton **Stack View** permet de basculer sur l'écran *Stack View* (empilement d'images, voir les explications sur cet écran ci-dessous).

Le bouton **Timelapse View** permet de basculer sur l'écran *Timelapse View* (création de videos à partir de l'assemblage de plusieurs images)

Le bouton **Snapshot** permet de sauvegarder au format PNG l'image affichée sur l'écran du boîtier. Une fenêtre s'ouvrira vous proposant de renommer le fichier avant de le sauvegarder. Si vous utilisez un nom de fichier déjà existant, le précédent fichier sera écrasé.



Le bouton **Download Snapshot** permet d'accéder à la liste des images réalisées, de les télécharger et de les effacer (Cf. Ecran **Download Snapshot** plus bas)

Le bouton **On-Off** permet d'activer et désactiver une loupe de grossissement x3 sur l'écran de l'Astrowl Box. En touchant l'écran vous pouvez déplacer la loupe sur la zone souhaitée. En cliquant une nouvelle fois sur le bouton **On-Off** vous désactivez la fenêtre de grossissement.

Le bouton **X Cross** affiche une croix rouge au milieu de l'image afin de faciliter la mise en station et le centrage d'objet

Le bouton **Watch Live** permet de visualiser sur votre appareil connecté à l'Astrowl box, l'image affichée sur l'écran intégré de l'Astrowl Box. (Cf. partie *Ecran Watch Live* plus bas).

Les boutons **Calibrate Guiding** et **Start Guiding** sont utilisés pour le calibrage et l'activation de l'auto guidage ST4 (Cf. partie *Calibrage et Activation de l'autoguidage ST4*)

## 7.2 Ecran de Stack View

L'écran *Stack View* permet de paramétrer la prise de vue d'images empilées. A contrario du *Live View* qui n'affiche qu'une seule image à la fois, le mode *Stack View* va additionner plusieurs prises de vues pour faire ressortir les détails et éliminer les artefacts. En astrophotographie on considère que l'addition, par exemple, de 5 prises de vue de 1 seconde équivaut à une prise de vue unique de 5 secondes.

En basculant sur le *Stack View* l'empilement des images démarrera automatiquement avec les paramètres (**Camera Settings**) définis depuis l'écran *Live View*.

Les paramètres propres au *Stack View* se situent dans le cadre **Stack Settings**, ils sont conservés à chaque fois que vous basculez du *Live View* vers le *Stack View*.

Le champ **Align Method** permet de définir la méthode utilisée par le programme pour aligner les frames. Le programme se charge automatiquement d'aligner les nouvelles frames avec les précédentes avant de l'ajouter à l'image finale empilée. Cet alignement sert à corriger les décalages entre chaque prise de vue, provenant du suivi imparfait de votre monture.

Il existe deux méthodes d'alignement : **KUB** et **DSO**.

La méthode **KUB** est plus performante sur les planètes, la lune et fonctionne assez bien sur les objets du ciel profond. Elle devrait dans la majorité des cas bien fonctionner.

La méthode **DSO** est plutôt dédiée aux objets du ciel profond et est plus précise que la méthode KUB. Pour que cette méthode soit performante il faut que plusieurs étoiles soient présentes dans le champ. A défaut, l'alignement ne fonctionnera pas.

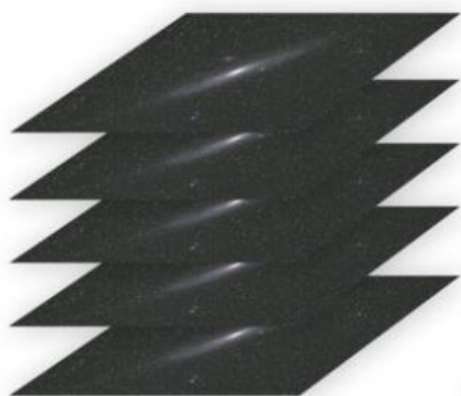
Si le décalage entre frame est très important un bandeau noir peut apparaître autour de l'image



empilée finale. Ce bandeau correspond à la zone qui existait sur la frame initiale, mais qui n'est plus présente sur les nouvelles frames décalées.

### Comment fonctionne l'empilement de frames et la création de l'image finale additionnée ?

La camera prend des photos (frame) en continu sur la base des paramètres que vous avez définis. Ces images sont ensuite additionnées et moyennées pour créer une image finale (image stackée affichée sur l'écran), ce qui permet de supprimer le bruit et les artefacts aléatoires, faire ressortir les objets faiblement lumineux, améliorer les détails, ...



Frames ajoutées à la pile



Image finale = addition des frames de la pile

### Sauvegarde des images Raw utilisées pour l'empilement

Il est possible de sauvegarder les images brutes (raw) individuelles qui sont utilisées lors de l'empilement en cochant le paramètre **Save raw**. Les images sont au format FITS, format de fichier reconnu par de nombreuses applications de traitement d'images astro. Les images sont stockées au même endroit que les autres prises de vue. Vous pouvez les télécharger en cliquant sur le bouton **Download Snapshot**. Leur nom est de la forme RAW\_XXX\_YYYY.fit, les images d'une même séquence d'empilement auront le même numéro XXX. Seul le traitement de retrait de dark est appliqué sur les images brutes, si il est activé sur la box.

**! Attention ! Ce mode risque de saturer l'espace mémoire très rapidement, il faut donc l'utiliser avec prudence et supprimer les fichiers une fois qu'ils ont été téléchargés.**

### Filtres applicables sur l'image finale

Il existe 5 filtres qui peuvent s'appliquer sur l'image finale empilée. Ce qui veut dire qu'il n'est pas nécessaire de les activer tout au long du traitement, mais plutôt après avoir déjà empilé plusieurs images. Ces filtres sont consommateurs en temps de calcul et il est donc préférable de ne pas les laisser activés en continu. Vous pouvez cumuler plusieurs filtres pour améliorer les détails et le contraste, mais gardez à l'esprit que chaque filtre nécessite du temps de calcul et que vous allongerez la durée de traitement.

Nom du filtre	Fonctionnement
<b>Details Enhance (RL)</b>	Applique une Déconvolution Richardson-Lucy sur l'image finale stackée. Ce filtre permet de restaurer des détails que la turbulence

	rend diffus (particulièrement utilisé en image planétaire). Vous trouverez une documentation abondante sur Internet sur ce filtre
<b>Details Enhance (WI)</b>	Applique une Déconvolution Wiener sur l'image finale stackée. Ce filtre permet de restaurer des détails que la turbulence rend diffus (particulièrement utilisé en image planétaire). Vous trouverez une documentation abondante sur Internet sur ce filtre.
<b>Wavelet Sharpen</b>	Ce filtre permet d'améliorer la netteté des détails.

### Filtre applicable sur chaque frame avant empilement

Le filtre **Frame Rejection** permet de trier les frames et exclure les plus mauvaises (les moins détaillées), afin de ne conserver que les frames montrant le plus de détails et que l'empilement augmente les détails de l'image finale. En définissant un niveau par exemple de 60, vous allez exclure les 60% de frames les plus mauvaises et donc ne conserver que les 40% les plus détaillées.

Sous les filtres vous pouvez suivre le nombre d'images empilées (**Total frames**) et le temps cumulé (**Total exposure**, égal au nombre d'images empilées X le temps d'exposition de chaque image). Ces données se mettent à jour à chaque fois que vous rechargez la page ou toutes les 10 secondes.

### Toute modification de paramètres, de filtres, ... doit être validée en pressant le bouton

**Update Settings**

Le bouton **Live View** permet de basculer sur le *Live View*. Encore une fois, le basculement peut prendre quelques secondes, le temps que les frame en cours de traitement soient dépilées.

Le bouton **Snapshot** permet de prendre une photo de l'image affichée sur l'écran du boîtier Astrowl.

Le bouton **Download Snapshot** permet d'accéder à la liste des images réalisées, de les télécharger et de les effacer (Cf. *Ecran Download Snapshot* plus bas)

Le bouton **Magnify On Off** permet d'activer et désactiver une fenêtre de grossissement x3 sur l'écran de l'Astrowl Box. En touchant l'écran vous pouvez déplacer la fenêtre sur la zone sur laquelle vous souhaitez zoomer. En cliquant une nouvelle fois sur le bouton **Magnify On Off** vous désactivez la fenêtre de grossissement.

Le bouton **Watch Live** permet d'afficher dans votre navigateur l'image visible sur l'écran intégré de votre Astrowl Box. (Cf. *Ecran Watch Live* plus bas)

## 7.3 Ecran Timelapse

Depuis cet écran, vous pouvez créer des vidéos à partir d'une séquence d'images stackées, encore appelées Timelapse. Ce procédé est principalement utilisé en imagerie solaire pour créer des animations des éruptions solaires, mais vous pouvez également l'utiliser pour créer une animation du passage devant Jupiter d'un de ses satellites et du déplacement de l'ombre sur la surface jovienne ou de toute scène d'astronomie ayant une dynamique.

Le principe est le suivant, la vidéo est une succession d'images statiques qui en s'affichant les unes après les autres montrent l'évolution de la scène. Chaque image est le résultat de plusieurs images empilées (comme dans le mode Stack View). Les images sont prises à intervalle régulier paramétrable et ensuite cumulées pour créer la vidéo. Le rythme auquel ces images s'affichent dans la vidéo est également paramétrable. Vous pouvez tout à fait prendre des images de la scène

toutes les 5 minutes et le faire s'afficher dans la vidéo toutes les 5 secondes. Ce qui affiche donc en accéléré la dynamique de la scène.

Le paramètre **Nb Stack** vous permet de définir le nombre d'images empilées pour la création de chaque image individuelle qui sera affichée dans la vidéo. Pour plus d'informations sur le principe de l'empilement d'images, lisez la section **Stack View**.

Le paramètre **Nb Pictures** permet de définir le nombre d'images individuelles que vous allez prendre de la scène et qui seront ensuite affichées les unes après les autres dans la vidéo.

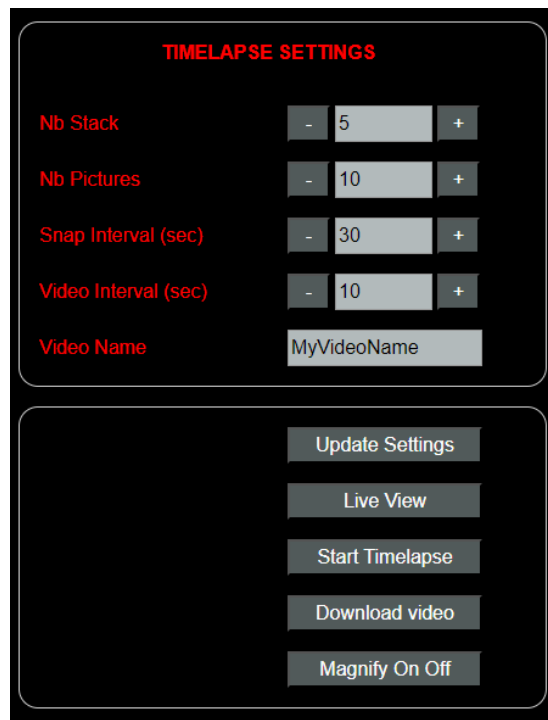
Le paramètre **Snap Interval (sec)** permet de définir le temps de pause entre chaque nouvelle image prise. En résumé ce qui se passera sur l'objet observé durant ce temps de pause ne fera pas parti de la vidéo. Vous pouvez définir un temps de pause assez long et profiter de ce temps de pause pour recentrer l'image sur le capteur. Durant le temps de pause, l'image de la cible continue à s'afficher en temps réel sur l'écran, comme le mode **Live View**.

Le paramètre **Vidéo Interval (sec)** permet de définir le temps d'affichage de chaque image individuelle dans la vidéo. En résumé, vous pourriez faire des prises de vue de la scène toutes les 15 minutes, mais les faire défiler dans la vidéo toutes les 3 secondes. Ce qui créera une video accélérée de la scène.

Enfin le paramètre **Video Name** permet de saisir le nom du fichier au format mp4 qui sera repris pour sauvegarder la video sur l'Astrowlbox.

Enfin les boutons servent respectivement à :

- **Update Settings** prendre en compte le changement des paramètres saisis dans les zones au-dessus.
- **Live View**, retourner sur l'écran **Live View**
- **Start Timelapse** permet de démarrer la séquence de prises de vues et de construction de la vidéo. Si vous souhaitez arrêtez le process avant son terme, cliquer sur le bouton qui affichera **Stop Timelapse**. Dans ce cas, aucune video ne sera pas créée.
- **Download video** permet de télécharger les videos que vous avez créées. Vous pouvez également les télécharger depuis l'écran **Download Snapshot** des écrans **Live View** et **Stack View**, mais les fichiers vidéos seront affichés avec les fichiers images.



**TIMELAPSE SETTINGS**

Nb Stack - 5 +

Nb Pictures - 10 +

Snap Interval (sec) - 30 +

Video Interval (sec) - 10 +

Video Name MyVideoName

Update Settings

Live View

Start Timelapse

Download video

Magnify On Off

- **Magnify On Off** permet d'activer la loupe. Il n'est pas possible d'activer ou désactiver la loupe lorsque le Timelapse est démarré.

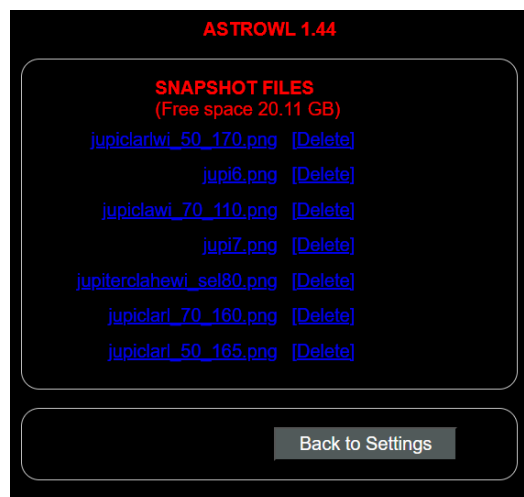
## 7.4 Ecran Download Snapshot

Depuis cet écran vous pourrez télécharger et effacer les prises de vue (snapshots) que vous avez réalisées dans les modes Live View ou Stack View ou les vidéos réalisées dans le mode Timelapse View.

Les noms de fichiers des prises de vues ou des vidéos apparaissent sur la gauche. Il suffit de cliquer sur le nom pour que l'image ou la vidéo soit téléchargée sur votre appareil.

Sur la droite du nom de chaque fichier apparaît le lien [\[Delete\]](#). En cliquant sur ce lien vous effacerez définitivement le fichier prise de vue stockée sur l'Astrowl Box (attention aucune fenêtre de confirmation ne s'affiche pour valider la suppression).

L'espace disque disponible s'affiche en entête.

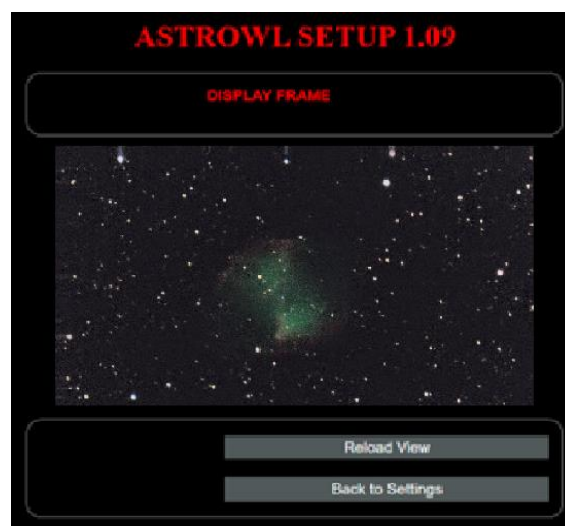


## 7.5 Ecran Watch Live

Depuis cet écran vous pourrez afficher dans votre navigateur (depuis un smartphone, une tablette, un ordinateur, ...) l'image qui est également affichée sur l'écran de la box. La taille de l'image s'adapte automatiquement à la taille de l'écran de votre appareil.

L'image est mise à jour toutes les 10 secondes. Si vous souhaitez forcer la mise à jour de l'image, cliquez sur le bouton **Reload View**.

Le bouton **Back to Settings** permet de revenir à l'écran de paramétrage de la box.





## 8 Informations affichées sur l'écran de l'Astrowl Box

L'écran de l'Astrowl Box, en plus d'afficher l'image de l'objet observé et visualiser les effets des réglages définis, vous fournit quelques informations. Ces informations apparaissent en lettres rouges en haut à gauche de l'écran de l'Astrowl Box.

Vous pourrez voir si vous êtes en mode **Live** ou **Stack**, le mode présélectionné (starfield, nebulae, moon, ...), quelle méthode d'alignement est utilisée (**KUB** ou **DSO** en mode **Stack** uniquement), des messages d'erreurs éventuelles.

LIVE VIEW  
MODE : starfield

STACK VIEW  
MODE : starfield  
ALIGN : KUB

TIMELAPSE VIEW  
TIMELAPSE : Ready

## 9 Calibrage et Activation de l'autoguidage ST4

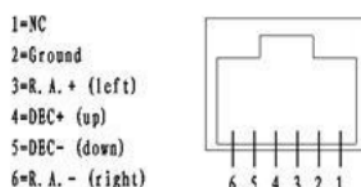
Le suivi des montures motorisées, même avec une très bonne mise en station, est toujours imparfait, ce qui veut dire que les objets présents dans le champ dérivent petit à petit et peuvent sortir du champ. Le protocole ST4, qui est présent sur la plupart des montures, permet de compenser cette dérive en envoyant des instructions de correction à la monture.

L'Astrowl Box (à partir de la V2) est équipée d'un port ST4 et peut envoyer des corrections à votre monture pour conserver l'objet observé dans le champ.



**Afin d'activer le guidage ST4 sur l'Astrowl Box, suivez les étapes suivantes :**

- Raccorder l'Astrowl Box à votre monture, en branchant un câble ST4 (RJ11 avec 6 connections) sur le port ST4 de la box et le port ST4 de votre monture. Le port ST4 de l'Astrowl Box reprend le schéma suivant, compatible Orion, Celestron, IOptron, SkyWatcher, AstroPhysics, Losmandy, Vixen, ZWO.



- Depuis l'écran **Live View**, cliquez sur le bouton **Calibrate Guiding**. Le message suivant apparaîtra sur l'écran de l'Astrowl Box :

LIVE VIEW  
MODE : Start ST4 calibration, please wait...



L'Astrowl Box va amorcer la procédure de calibrage en envoyant des impulsions à votre monture en calculant les décalages résultant sur l'image.

- Une fois le calibrage terminé et si aucun message d'erreur n'est apparu, le calibrage a été validé.
- Vous pouvez alors démarrer et stopper l'autoguidage en cliquant sur le bouton **Start Guiding** ou **Stop Guiding**, depuis l'écran *Live View* ou *Stack View*.

**Notez bien les points suivants :**

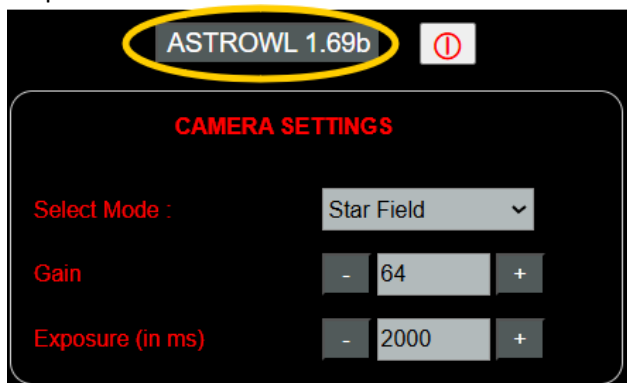
- Le calibrage doit être refait à chaque fois que vous changerez de cible ou que vous bougerez l'Astrowl Box,
- L'autoguidage doit être stoppé avant de bouger votre monture, sinon il enverra des instructions incohérentes à votre monture,
- L'auto guidage ST4 de l'Astrowl Box utilise le même capteur que celui de la visualisation des images. Pour cette raison il n'est donc pas aussi efficace qu'un guidage ST4 réalisé avec une caméra et une lunette indépendantes, alors qu'une autre caméra sert à la réalisation des images du ciel. Par exemple, si vous réalisez une image de 5 secondes d'exposition, le guidage ST4 ne pourra pas envoyer de correction à la monture et devra attendre la fin de la prise de vue.

## 10 Mise à jour du logiciel Astrowl

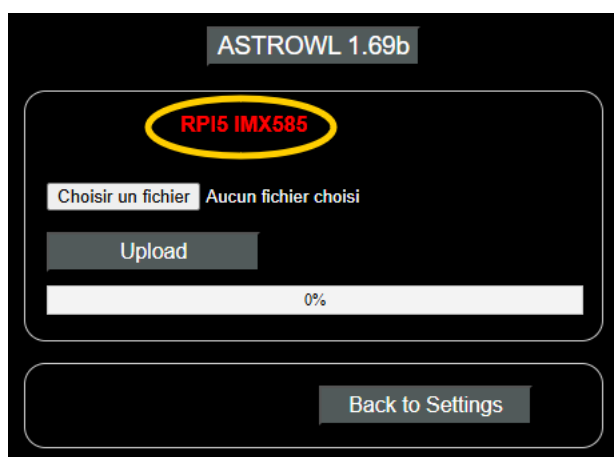
Le logiciel Astrowl qui tourne sur le boîtier est régulièrement mis à jour pour ajouter des fonctionnalités, corriger des bugs, ... Ces mises à jour seront disponibles via le site Astrowl ou via un lien envoyé par mail.

Pour faire la mise à jour, suivez les étapes ci-dessous (à partir de la version 1.13b) :

- Téléchargez depuis un ordinateur la nouvelle version du logiciel Astrowl et enregistrez la dans un répertoire. Il est préférable de ne pas utiliser de smartphone ou de tablette pour cette mise à jour.
- Démarrez le boîtier Astrowl en le branchant idéalement sur le secteur.
- Connectez-vous via wifi au boîtier Astrowl depuis l'ordinateur sur lequel vous avez enregistré la nouvelle version du logiciel. Cherchez le réseau wifi commençant par *astrowl*,
- Ouvrez un navigateur (Chrome, Edge ou autre) depuis votre ordinateur et lancez l'interface Astrowl en tapant dans la barre d'adresse : <http://192.168.4.1:8080>
- L'interface *LiveView* devrait apparaître dans votre navigateur,
- Cliquez sur le nom de la version en haut de l'écran :



- Vous arrivez sur l'écran de mise à jour du logiciel. En rouge, apparaît la version de votre Astrowl Box (Type de RPI et type de capteur), qui vous permettra de savoir quelle version du programme, vous devez télécharger. Cliquez sur *Choisir un fichier* :

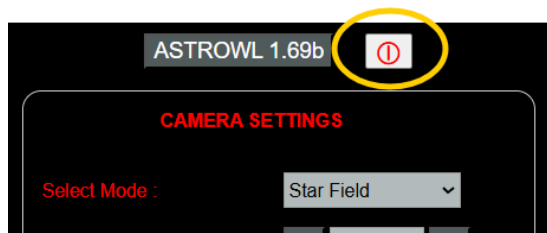


- Un écran de type explorer s'affiche pour aller chercher la nouvelle version du logiciel Astrowl que vous avez précédemment enregistrée sur votre ordinateur. Allez dans le répertoire contenant le logiciel Astrowl et validez votre sélection.
- Cliquez sur le bouton **Upload**. Le transfert du nouveau logiciel vers le boîtier va démarrer et la barre de progression vous permettra de suivre le déroulement.
- Ce téléchargement peut prendre plusieurs minutes, n'éteignez pas le boîtier et ne rafraichissez pas la page sur le navigateur tant que l'opération n'est pas terminée,
- Une fois que la barre de progression atteint les 100%, l'Astrowl box redémarrera automatiquement. Vous devrez alors vous y reconnecter pour vérifier que la nouvelle version est bien installée.

**IMPORTANT : Avant de bouger votre telescope vers une autre cible, il est important de basculer en mode *Live View*, sinon vous aurez des images complètement incohérentes, puisque le boîtier va essayer d'empiler et d'aligner des frames de cibles différentes.**

## 11 Eteindre la box

Pour éteindre, vous pouvez simplement la débrancher ou cliquer sur le bouton en haut à droite depuis l'écran **Live**.



## 12 Etapes typiques d'une session d'observation avec l'Astrowl Box

### 1- Mise en station de votre monture motorisée

La première étape avant d'utiliser l'Astrowl Box, est la mise en station de votre telescope et de la monture motorisée sur laquelle il est installé. Il existe une multitude de sites qui expliquent clairement les étapes à suivre, qui sont d'ailleurs différentes selon si vous utilisez une monture équatoriale ou azimutale. Mais l'idée c'est que votre monture compense le plus

précisément possible la rotation de la terre et garde le plus longtemps possible les objets observés dans le champ de votre oculaire ou de l'Astrowl Box. Plus vous aurez soigné cette mise en station, meilleure sera votre session d'observation.

## **2- Choisir une cible et la centrer dans un oculaire**

Une fois votre monture mise en station, vous allez choisir la cible que vous souhaitez observer (lors des premières utilisations de la box et afin de vous familiariser, je vous conseille fortement de choisir une étoile lumineuse comme cible). Ne mettez pas encore l'Astrowl Box dans le porte oculaire, mais choisissez un oculaire offrant un champ assez large. Centrez précisément l'objet dans l'oculaire. Vous pouvez maintenant enlever l'oculaire et le remplacer par l'Astrowl Box.

## **3- Faire la mise au point des images affichées par l'Astrowl Box**

Dans la plupart des cas, la mise au point entre votre oculaire et l'Astrowl Box n'est pas la même, ce qui explique qu'en mettant l'Astrowl Box dans le porte oculaire, vous ne verrez rien apparaître sur l'écran de la box ou au mieux des tâches floues. Il faut donc faire la mise au point pour l'Astrowl Box. Il faut procéder en tournant lentement et par étape le bouton de mise au point de votre porte oculaire, car l'image sur l'écran de la box peut être rafraîchie moins d'une fois par seconde et vous pourriez passer la mise au point sans vous en rendre compte. Quand vous approchez de la mise au point, activez la loupe (bouton Magnify On Off) et placez là sur la cible ou sur une étoile assez lumineuse dans le champ. Vous pouvez bouger l'emplacement de la loupe en touchant l'écran tactile de l'Astrowl Box. Une fois la loupe positionnée sur l'objet, affinez la mise au point. Un conseil, notez au mieux l'écart de mise au point entre votre oculaire et l'Astrowl box (graduation du porte oculaire ou en comptant les tours du bouton de mise au point), ce qui vous permettra de basculer de l'un à l'autre et de retrouver la mise au point rapidement.

## **4- Les objets affichés sont peu lumineux ou difficiles à discerner**

Les objets du ciel profond sont peu lumineux et leur luminosité peut varier grandement d'un objet à l'autre. Le capteur de l'Astrowl Box est réputé pour sa forte sensibilité, donc si les objets sont peu lumineux sur l'écran, c'est qu'il vous faut ajuster le gain ou l'exposition. Pour se faire, choisissez le mode expert depuis l'interface utilisateur et augmentez manuellement le *Gain* et l'*Exposure* (Cf. explications détaillées plus haut).

Les modes prédéfinis *Starfield*, *Nebulae* ne sont ni plus ni moins que des préréglages du *Gain* et de l'*Exposure*. En fonction du ratio Focale / Diamètre de votre télescope, il est possible que ces préréglages soient un peu trop lumineux ou trop sombres (ils ont été choisis pour un F/D moyen d'environ 6). Dans ce cas, vous devrez modifier la *Gain* et l'*Exposure* vous-même.